

Nome (Tipo) apparecchiatura	Moving Laboratory for Automotive components Safety testing – MoLAS
Fornitore	DUE GI Precision Mechanical Machining Srl
Costruttore	integrazione multisource
Modello	custom
Descrizione breve	
<p>Il laboratorio mobile ha lo scopo di provare su strada (pubblica o circuito) sottosistemi del veicolo, precipuamente delegati a funzioni di sicurezza o di sostenibilità ambientale. Il sistema offre uno spazio mobile nel quale alloggiare una sospensione, ovvero una sala completa di veicolo, per verificare la corrispondenza dei materiali impiegati alle funzioni richieste di sicurezza e sostenibilità, in linea con le raccomandazioni del Libro Bianco dei Trasporti della Commissione Europea.</p>	
Website	
N/A	
Altre caratteristiche / funzionalità disponibili	
<p>Il container che ospita il banco mobile di test ospita un telaio di supporto con 4+4 Twist Lock, per prova sospensione. Trasmissione meccanica omocinetica dal motore alla sospensione tramite giunti ad elevata rigidità torsionale e alberi telescopici. Due sensori a sei componenti delle forze applicate alla ruota con elettronica di condizionamento e interfaccia con sistema di controllo: uno per ruota da 16" fino a 19", uno per ruote $\geq 20"$ sino a 23".</p> <p>Caratteristiche di misura del sensore fino a 19": forze limite: $F_x, F_z \geq 15000$ N, $F_y \geq 15000$ N, $M_x, M_z: \geq 3000$ Nm, $M_y \geq 5500$ Nm, rigidità: $K_x, K_z \geq 128 \cdot 10^6$ N/m, $K_y \geq 180 \cdot 10^6$ N/m, accuratezza $< 0.3\%$ FS ($\pm 2\sigma$ samples), cross talk $< 0.5\%$ FS, errore di linearità: $< 0.2\%$ FS, risoluzione: $F < 1$ N, $M < 0.1$ Nm. Caratteristiche di misura del sensore oltre 20": forze limite: $F_x, F_z \geq 25000$ N, $\geq F_y: 20000$ N, $M_x, M_z \geq 6000$ Nm, $M_y \geq 7000$ Nm, rigidità: $K_x, K_z \geq 100 \cdot 10^6$ N/m, $K_y: 115 \cdot 10^6$ N/m, accuratezza $< 0.3\%$ FS ($\pm 2\sigma$ samples), cross talk $< 0.5\%$ FS, errore di linearità: $< 0.2\%$ FS, risoluzione: $F < 2$ N, $M < 0.2$ Nm.</p>	
Riferimento scientifico	Mastinu Gianpiero - gianpiero.mastinu@polimi.it
Riferimento operativo	Pennati Mario - mario.pennati@polimi.it
Modalità di gestione	Gruppo di Ricerca
	